

LDDR – Niveau 2: TE 22 Algèbre Linéaire-Nombres Complexes- Solutions

EXERCISE 1

- a) La relation $F\vec{v} = \lambda\vec{v}$ conduit au système d'équations
- $$\begin{cases} 14 + 2m = 18\lambda \\ 1 + 4m = 9\lambda \\ 8 + 5m = 9\lambda m \end{cases}$$

En soustrayant à la première ligne le double de la deuxième, on trouve $12 - 6m = 0$, donc $m = 2$. Avec cette valeur, les trois équations deviennent simplement $18 = 18\lambda$, $9 = 9\lambda$ et $18 = 18\lambda$. Elles sont compatibles avec $\lambda = 1$.

- b) $\det(M - \lambda I) = -\lambda^3 + 2\lambda^2 - \lambda = -\lambda(\lambda - 1)^2$ s'annule lorsque $\lambda = 0$ ou $\lambda = 1$.

- Sous-espace 0-propre :

$$\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 8 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 4 \\ 2 & 4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \left\{ \begin{array}{l} 4x - y + z = 0 \\ -2x + 5y + 4z = 0 \\ 2x + 4y + 5z = 0 \end{array} \right\} \rightarrow y + z = 0$$

En choisissant $z = 1$, on trouve alors $y = -1$ et $x = -1/2$.

Le sous-espace 0-propre est constitué des multiples non nuls de $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$

- Sous-espace 1-propre :

$$\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -4 \\ -2 & -4 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \left\{ \begin{array}{l} x + 2y - 2z = 0 \\ " " " \\ " " " \end{array} \right.$$

Le sous espace 1-propre est le plan d'équation $x + 2y - 2z = 0$.

- c) Projection orthogonale sur le plan d'équation $x + 2y - 2z = 0$.

d) $n = 1$, $\vec{c} = \vec{a} \wedge \vec{b} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

e) $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

- f) L'angle de rotation α vérifie $1 + 2 \cos \alpha = \text{Tr}(G) = 1$, donc $\cos \alpha = 0$, $\alpha = 90^\circ$.

Variante : On choisit un vecteur normal à l'axe de rotation, disons $\vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ et on calcule son image $f(\vec{v}) = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 6 \\ -15 \\ -12 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \\ -4 \end{pmatrix}$. L'angle entre ces deux vecteurs est de 90° car leur produit scalaire est nul.

- g) La caractéristique principale (définition) des transformations orthogonales est qu'elles conservent le produit scalaire (donc les angles et les normes) : $\vec{a} \cdot \vec{b} = \overline{\vec{g}(\vec{a})} \cdot \overline{\vec{g}(\vec{b})} = \vec{a}' \cdot \vec{b}'$

EXERCICE 2

Partie 1

$$f(\bar{z}) = i \cdot \bar{z} + 3 \cdot z + 1 - i$$

$$f(x+iy) = i \cdot (x-iy) + 3 \cdot (x+iy) + 1 - i$$

$$= ix + iy + 3x + 3iy + 1 - i$$

$$= \cancel{ix + y} + i \cdot \cancel{(x + 3y)} + \cancel{1} - \cancel{i}$$

$$\text{So } \begin{cases} x = 3x + y + 1 \\ y = x + 3y - 1 \end{cases} \quad \vec{OP} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = M \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \vec{t}$$

$$M = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \quad \vec{t} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Partie 2

a) $f(i) = 21 - 5i$ et $f(2 + 3i) = -1 - 11i$, donc $P_1(21; -5)$ et $P_2(-1; -11)$

$$\alpha = |\arg(f(i)) - \arg(f(2 + 3i))| \cong |346.608^\circ - 264.806^\circ| = 81.802^\circ$$

$$\text{Variante avec produit scalaire : } \alpha = \arg\left(\begin{pmatrix} 21 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -11 \end{pmatrix}\right) = \cos^{-1}\left(\frac{34}{\sqrt{466}\sqrt{122}}\right) \cong 81.802^\circ$$

b) $f(z) = z \iff z^2 - 10z + 22 + 4i = 0$, discriminant $\Delta = 12 - 16i = (a + bi)^2$ avec comparaison des modules, des parties réelles et imaginaires :

$$\text{norme} \quad \underbrace{a^2 + b^2 = 20}_{2a^2 = 32, \quad a^2 = 16, \quad a = \pm 4}, \quad \underbrace{a^2 - b^2 = 12}_{b = -8/a}, \quad \underbrace{2ab = -16}_{b = -8/a} \quad \text{la norme est égale}$$

$$\text{On a ainsi } \Delta = (\pm(4 - 2i))^2 \text{ et donc } z_{1,2} = \frac{10 \pm (4 - 2i)}{2} = 5 \pm (2 - i) = \begin{cases} 7 - i \\ 3 + i \end{cases}$$

c) $u = x^2 - y^2 - 9x + 22, \quad v = 2xy - 9y + 4$

d) Si $y = x - 5$, on a $u = x^2 - (x - 5)^2 - 9x + 22 = x - 3$, donc $x = u + 3$ et

$$\begin{aligned} v &= 2x(x - 5) - 9(x - 5) + 4 = 2x^2 - 19x + 49 \\ &= 2(u + 3)^2 - 19(u + 3) + 49 = 2u^2 - 7u + 10 \end{aligned}$$

e) $g(z) = f(z + i) - z^2 = (z + i)^2 - 9(z + i) + 22 + 4i - z^2 = (2i - 9)z + 21 - 5i$

$$\text{Centre de rotation : } g(z) = z \iff z = \frac{-21 + 5i}{-10 + 2i} \cdot \frac{-10 - 2i}{-10 - 2i} = \frac{220 - 8i}{104} = \frac{55}{26} - \frac{1}{13}i$$

Angle de rotation : $\alpha = \arg(-9 + 2i) \cong 167.471^\circ$

Rapport d'homothétie : $\lambda = |-9 + 2i| = \sqrt{85}$