

Tous les calculs, présentés avec soin, doivent figurer sur les feuilles de solutions.

Tous les résultats seront justifiés, soit par calcul, soit par un commentaire.

Exercice 1

Relativement à une base (\vec{e}_1, \vec{e}_2) une application linéaire f est donnée par la

matrice $A = \begin{pmatrix} a & -4 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$.

- Pour quelle(s) valeur(s) du paramètre a l'application f n'est pas inversible ?
- On pose $a = 2$.
- Calculer les valeurs et les vecteurs propres de f .
- Interpréter géométriquement l'application f .
- Trouver l'image par f d'une droite d'équation $d : x + 3y - 6 = 0$.

Avant de faire les calculs, réfléchissez :

Les images de deux vecteurs perpendiculaires sont-ils perpendiculaires ?

Exercice 2

Relativement à une base orthonormée de l'espace, on considère une application

linéaire f donnée par la matrice $M = \begin{pmatrix} a & b & a \\ a & a & b \\ b & a & a \end{pmatrix}$ a et b désignant des constantes.

- Montrer que $\vec{r} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur propre de f et donner la valeur propre correspondante.
- Soit S le sous-espace des vecteurs $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ tels que $x + y + z = 0$.
 - Choisir dans S deux vecteurs linéairement indépendants \vec{s} et \vec{t} .
 - Calculer leur image $f(\vec{s})$ et $f(\vec{t})$.
 - Montrer que S est globalement invariant par f .

Exercice 3

Dans V_3 muni d'une base orthonormée $\mathcal{B} = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$, on considère les

vecteurs $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ et $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ainsi que l'application linéaire f donnée par la matrice $F = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$.

- Déterminer les images par f des vecteurs \vec{a}, \vec{b} et $\vec{c} = \vec{a} \wedge \vec{b}$.
- Donner les valeurs et les vecteurs propres de f .
- Donner la matrice F' de f dans la base $\mathcal{B}' = (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$.
- Interpréter géométriquement l'application linéaire f .
- Décrire avec précision l'image par f de la sphère unité $s: x^2 + y^2 + z^2 = 1$.

Exercice 4

Dans l'espace muni d'une base standard, une transformation orthogonale f est donnée par sa matrice

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \alpha & 0 \\ 2 & -\frac{1}{2} & 0 \\ \alpha & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- Pour quelles valeurs de α la matrice A est-elle orthogonale ?

$$\text{b) On pose } G = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Expliquer pourquoi G décrit une rotation. Déterminer l'axe et l'angle de cette rotation.

Bon travail !

Owocnej pracy !